

**Esercizio.** Verificare che le rette  $r : x - y + z = 2x - y - 1 = 0$  e  $s : x + y + z = 0$  sono sghembe. Calcolarne la distanza e determinare la retta di minima distanza.

**Soluzione.** Scriviamo il determinante  $4 \times 4$  con i coefficienti delle equazioni ottenendo

$$\begin{vmatrix} 1 & -1 & 1 & 0 \\ 2 & -1 & 0 & -1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = - \begin{vmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 2 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = -2 \neq 0$$

e dunque le rette sono sghembe. Per la distanza applichiamo la formula col prodotto misto:

$$\text{distanza} = \frac{|\overrightarrow{P_0 P_1} \cdot \vec{r} \wedge \vec{s}|}{\|\vec{r} \wedge \vec{s}\|}$$

Convieni ricavarsi le equazioni parametriche di  $r$  e  $s$ . Per far ciò risolviamo i sistemi che ne definiscono le equazioni cartesiane:

$$\begin{cases} x - y + z = 0 \\ 2x - y - 1 = 0 \end{cases} \quad \begin{cases} x - y = -t \\ 2x - y = 1 \\ z = t \end{cases} \quad \begin{cases} x - y = -t \\ 2x - y = 1 \\ z = t \end{cases}$$

e infine le equazioni parametriche di  $r$  sono

$$\begin{cases} x = 1 + t \\ y = 1 + 2t \\ z = t \end{cases}$$

Analogamente quelle di  $s$  sono

$$\begin{cases} x = -t \\ y = t \\ z = 0 \end{cases}$$

La formula per la distanza può quindi essere scritta

$$\frac{1}{\|\vec{r} \wedge \vec{s}\|} \left| \begin{vmatrix} 0 & -1 & 0 & -1 \\ 1 & 2 & 1 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} \right| = \frac{2}{\|\vec{r} \wedge \vec{s}\|}$$

Inoltre:

$$\vec{r} \wedge \vec{s} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ 1 & 2 & 1 \\ -1 & 1 & 0 \end{vmatrix} = -\vec{i} - \vec{j} + 3\vec{k}$$

e  $\|\vec{r} \wedge \vec{s}\| = \sqrt{1 + 1 + 9} = \sqrt{11}$ .

La distanza cercata è quindi  $\frac{2}{\sqrt{11}}$ .

In alternativa, la distanza poteva anche essere calcolata col metodo dei punti mobili che fornisce, in aggiunta, anche la retta di minima distanza.

Prendo il punto mobile su  $r$ :  $P_0(1+t, 1+2t, t)$ , quello mobile su  $s$ :  $P_1(-t', t', 0)$  e il vettore mobile  $\overrightarrow{P_0P_1} = \begin{pmatrix} -t' - 1 - t \\ t' - 1 - 2t \\ -t \end{pmatrix}$ . Impongo la condizione di ortogonalità con  $\vec{r}$  e  $\vec{s}$ . Troviamo

$$\begin{cases} (-t' - 1 - t) + 2(t' - 1 - 2t) - t = 0 \\ -(-t' - 1 - t) + (t' - 1 - 2t) = 0 \end{cases}$$

semplificando

$$\begin{cases} t' - 6t - 3 = 0 \\ 2t' - t = 0 \end{cases}$$

da cui  $t = -\frac{6}{11}$ ,  $t' = -\frac{3}{11}$ . I punti corrispondenti sono allora  $P_0(-\frac{6}{11}) = (-\frac{6}{11} + 1, 1 - \frac{12}{11}, -\frac{6}{11})$  ossia

$$P_0(\frac{5}{11}, -\frac{1}{11}, -\frac{6}{11}) \text{ e } P_1(\frac{3}{11}, -\frac{3}{11}, 0)$$

La distanza è allora

$$\begin{aligned} & \sqrt{(\frac{3}{11} - \frac{5}{11})^2 + (\frac{3}{11} - \frac{1}{11})^2 + (0 + \frac{6}{11})^2} \\ & \sqrt{(\frac{2}{11})^2 + (\frac{2}{11})^2 + (\frac{6}{11})^2} = \frac{\sqrt{44}}{11} = \frac{2}{\sqrt{11}} \end{aligned}$$

come in precedenza.

Ora possiamo calcolare la retta di minima distanza prendendo la retta passante per i due punti appena determinati. I parametri direttori sono  $\ell = -\frac{2}{11}$ ,  $m = -\frac{2}{11}$ ,  $n = \frac{6}{11}$  o, equivalentemente,  $\ell = -1$ ,  $m = -1$ ,  $n = 3$  (ovviamente proporzionali al prodotto vettoriale calcolato prima) e dunque

$$\begin{cases} x = \frac{5}{11} - t \\ y = -\frac{1}{11} - t \\ z = -\frac{6}{11} + 3t \end{cases}$$

è la retta incidente e perpendicolare alle due rette assegnate  $r$  e  $s$ .